

Barycentre (1)

Objectif : Introduction de la notion de barycentre
Influence des coefficients sur la fonction vectorielle de Leibniz

Données : A et B sont deux points fixes donnés, a et b sont deux réels quelconques.

Problème : A tout point M du plan on associe le point M' défini par $\vec{MM'} = a\vec{MA} + b\vec{MB}$
Le but est d'observer les éléments invariants de la figure et de déterminer les différentes configurations possibles.

Partie 1 : Construction de la figure dans le cas $a = 2$ et $b = 3$.

1. Créer 3 points libres dans le plan : A, B et M.
2. Créer deux variables entières libres : a et b .
3. Affecter la valeur 2 à a et la valeur 3 à b .
4. Faire afficher la valeur de a et b .
5. Créer A' tel que $\vec{MA'} = a\vec{MA}$ et B' tel que $\vec{MB'} = b\vec{MB}$.
6. Créer le point M' tel que $\vec{MM'} = \vec{MA'} + \vec{MB'}$.

Partie 2 : Observation de la figure lorsque M varie.

1. Déplacer M avec la souris et observer.
Tracer les droites (MM') et (AB) pour mieux observer.
On semble entrevoir un point fixe G, intersection des droites (MM') et (AB).
2. Position de G sur (MM')
 - 2.1 Graduation de la droite (MM') en utilisant le repère (M, \vec{MG}).
Définir G₂ G₃ G₄ G₅ G₆ G₇ G₈ G₉ ...
Création d'une commande pour dessiner G₂ G₃ G₄ G₅ G₆ G₇ G₈ G₉ ... ou les masquer.
Quelle est la position de M' ? On va afficher les valeurs de a et b
Quelle relation vectorielle trouve-t-on entre $\vec{MM'}$ et \vec{MG} ?
 - 2.2 Que se passe-t-il si l'on change la valeur de a ?
Première conjecture $\vec{MM'} = (a+b)\vec{MG}$ ou $(a+b)\vec{MG} = a\vec{MA} + b\vec{MB}$.
3. Position de G sur (AB)
 - 3.1 Graduation de la droite (AB) en utilisant le repère (A, \vec{AB}) avec $\vec{AG} = \frac{1}{a+b}\vec{AB}$
Définir A₂ A₃ A₄ A₅ A₆ A₇ A₈ A₉ ...
A l'aide de la commande Style, masquer le nom des points.
 - 3.2 En pilotant a au clavier, observer ce qui se passe sur la droite (AB)
 $\vec{AG} = b\vec{AB}$ $\vec{GB} = a\vec{AB}$
Deuxième conjecture : $a\vec{GA} + b\vec{GB} = \vec{AG}$.

Partie 3 : Etude du cas $a = 2$ et $b = -2$.

Complément : Problèmes posés par la figure lorsque les deux coefficients sont négatifs.

Barycentre (1)

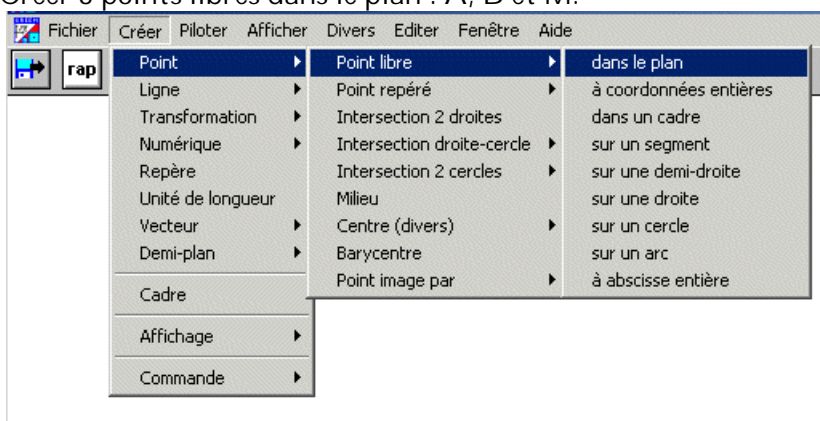
Objectif : Introduction de la notion de barycentre
Influence des coefficients sur la fonction vectorielle de Leibniz

Données : A et B sont deux points fixes donnés, a et b sont deux réels quelconques.

Problème : A tout point M du plan on associe le point M' défini par $\vec{MM}' = a\vec{MA} + b\vec{MB}$
Le but est d'observer les éléments invariants de la figure et de déterminer les différentes configurations possibles.

Partie 1 : Construction de la figure dans le cas $a = 2$ et $b = 3$.

1. Créer 3 points libres dans le plan : A, B et M.



Par la suite, j'écrirai :

- ▶ Créer / Point / Point libre / dans le plan : **A B M**.
- 2. Créer deux variables entières libres : a et b .
 - ▶ Créer / Numérique / Variable entière libre : a
 - ▶ Cliquer sur **bis** (ou **Ctrl** + **B**) pour gagner du temps : b .
- 3. Affecter la valeur 2 à a et la valeur 3 à b .
 - ▶ Piloter / Affecter une variable numérique libre :
Nom de la variable : a Valeur attribuée : 2.
- 4. Créer A' tel que $\vec{MA}' = a\vec{MA}$ et B' tel que $\vec{MB}' = b\vec{MB}$.
 - ▶ Point / Point image par / homothétie (centre- rapport) :
Nom du centre : **M** ; Rapport : 2 ;
Points (de départ) : **A** ; Images de ces points : **A'** .
Recommencer pour créer B'.
- 5. Créer le point M' tel que $\vec{MM}' = \vec{MA}' + \vec{MB}'$.
 - ▶ Créer / Vecteur / expression vectorielle :
Expression vectorielle : **vec(M,A') + vec(M,B')** ; Nom du vecteur : **vec(m)**.
 - ▶ Créer / Point / Point image par / translation (vecteur) :
Translation de vecteur : **m** ;
Points (de départ) : **M** ; Images de ces points : **M'** .

Partie 2 : Observation de la figure lorsque M varie.

1. Déplacer M avec la souris et observer.

Tracer les droites (MM') et (AB) pour mieux observer.

▶ Créer / Ligne / Droite(s) / définies par 2 points :

Nom des droites : **MM' AB** (*Ecrire sans parenthèses, seulement séparer par un espace*)

On semble entrevoir un point fixe G, intersection des droites (MM') et (AB) .

2. Position de G sur (MM')

2.1 Graduation de la droite (MM') en utilisant le repère (M, \vec{MG}).

Définir G₂ G₃ G₄ G₅ G₆ G₇ G₈ G₉ ...

► Créer / Point / Point image par / translation (vecteur) :

Translation de vecteur : $\text{vec}(\mathbf{M}, \mathbf{G})$.

Points (de départ) : **G G₂ G₃ G₄ G₅ G₆ G₇ G₈**

Images de ces points : **G₂ G₃ G₄ G₅ G₆ G₇ G₈ G₉**

Création d'une commande pour dessiner G₂ G₃ G₄ G₅ G₆ G₇ G₈ G₉ ... ou les masquer.

► Créer / Commande / Dessin en bloc :

Objets à changer d'état : **G₂ G₃ G₄ G₅ G₆ G₇ G₈ G₉**

A l'appui sur la touche : **0**

Quelle est la position de M' ? On va afficher les valeurs de a et b

► Créer / Affichage / Variable numérique déjà définie :

Nom de la variable à afficher : **a** Nombre de décimales (0 à 6) : **0**

Recommencer pour **b**

Quelle relation vectorielle trouve-t-on entre $\vec{MM'}$ et \vec{MG} ?

2.2 Que se passe-t-il si l'on change la valeur de a ?

Première conjecture $\vec{MM'} = (a+b)\vec{MG}$ ou $(a+b)\vec{MG} = a\vec{MA} + b\vec{MB}$.

3. Position de G sur (AB)

3.1 Graduation de la droite (AB) en utilisant le repère (A, \vec{A}) avec $\vec{A} = \frac{1}{a+b}\vec{AB}$

► Créer / Vecteur / expression vectorielle :

Expression vectorielle : **$(1/(a+b)) \text{vec}(\mathbf{A}, \mathbf{B})$** ; Nom du vecteur : **vec(u)**.

► Créer / Point / Point image par / translation (vecteur) :

Translation de vecteur : **vec(u)**

Points (de départ) : **A A₁ A₂ A₃ A₄ A₅ A₆ A₇ A₈**

Images de ces points : **A₁ A₂ A₃ A₄ A₅ A₆ A₇ A₈ A₉**

A l'aide de la commande Style, masquer le nom des points.



Divers / Style crayon permet de mettre des couleurs, de masquer des points, ...

3.2 En pilotant a au clavier, observer ce qui se passe sur la droite (AB)

$$\vec{AG} = b\vec{A} \quad \vec{GB} = a\vec{A}$$

$$\text{Deuxième conjecture : } a\vec{GA} + b\vec{GB} = \vec{A}.$$

Partie 3 : Etude du cas $a = 2$ et $b = -2$.

Complément : Problèmes posés par la figure lorsque les deux coefficients sont négatifs.

Barycentre (2)

Objectif : Introduction de la notion de barycentre
Influence des coefficients sur la fonction vectorielle de Leibniz

Données : A et B sont deux points fixes donnés, a et b sont deux réels quelconques.

Problème : A tout point M du plan on associe le point M' défini par $\vec{MM'} = a\vec{MA} + b\vec{MB}$
Le but est d'observer les éléments invariants de la figure et de déterminer les différentes configurations possibles.

Partie 1 : Construction de la figure dans le cas $a = 2$ et $b = 3$.

7. Créer 3 points libres dans le plan : A, B et M.
8. Créer deux variables entières libres : a et b .
9. Affecter la valeur 2 à a et la valeur 3 à b .
10. Faire afficher la valeur de a et b .
11. Créer A' tel que $\vec{MA'} = a\vec{MA}$ et B' tel que $\vec{MB'} = b\vec{MB}$.
12. Créer le point M' tel que $\vec{MM'} = \vec{MA'} + \vec{MB'}$.

Partie 2 : Observation de la figure lorsque M varie.

4. Déplacer M avec la souris et observer.
Tracer les droites (MM') et (AB) pour mieux observer.
On semble entrevoir un point fixe G, intersection des droites (MM') et (AB).
5. Position de G sur (MM')
 - 2.1 Nous allons chercher l'abscisse m' de M' sur la droite (MG) repérée par (M, \vec{MG})
Création d'un affichage : variable m'
Quelle relation vectorielle trouve-t-on entre $\vec{MM'}$ et \vec{MG} ?
 - 2.2 Que se passe-t-il si l'on change la valeur de a ?
Première conjecture $\vec{MM'} = (a+b)\vec{MG}$ ou $(a+b)\vec{MG} = a\vec{MA} + b\vec{MB}$.
6. Position de G sur (AB)
 - 3.1 Nous allons chercher l'abscisse g de G sur la droite (AB) repérée par (A, \vec{AB})
Création d'un affichage : variable g .
Remarque : On n'observe rien.
 - 3.2 Graduation de la droite (AB) en utilisant le repère (A, \vec{AB}) avec $\vec{AG} = \frac{1}{a+b}\vec{AB}$
 - 3.3 En pilotant a au clavier, observer ce qui se passe sur la droite (AB)
 $\vec{AG} = b\vec{AB}$ $\vec{GB} = a\vec{AB}$
Deuxième conjecture : $a\vec{GA} + b\vec{GB} = \vec{AB}$.

Partie 3 : Etude du cas $a = 2$ et $b = -2$.

Complément : Problèmes posés par la figure lorsque les deux coefficients sont négatifs.

Barycentre

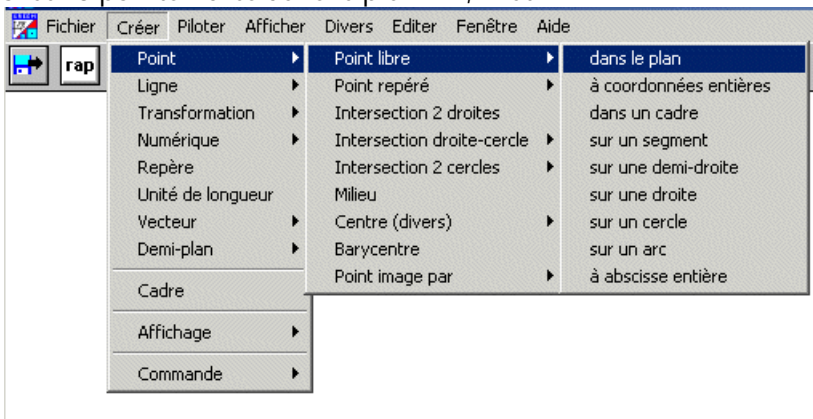
Objectif : Introduction de la notion de barycentre
Influence des coefficients sur la fonction vectorielle de Leibniz

Données : A et B sont deux points fixes donnés, a et b sont deux réels quelconques.

Problème : A tout point M du plan on associe le point M' défini par $\vec{MM}' = a\vec{MA} + b\vec{MB}$
Le but est d'observer les éléments invariants de la figure et de déterminer les différentes configurations possibles.

Partie 1 : Construction de la figure dans le cas $a = 2$ et $b = 3$.

1. Créer 3 points libres dans le plan : A, B et M.



Par la suite, j'écrirai :

- ▶ Créer / Point / Point libre / dans le plan : **A B M**.
- 2. Créer deux variables entières libres : a et b .
 - ▶ Créer / Numérique / Variable entière libre : a
 - ▶ Cliquer sur **bis** (ou **Ctrl** + **B**) pour gagner du temps : b .
- 3. Affecter la valeur 2 à a et la valeur 3 à b .
 - ▶ Piloter / Affecter une variable numérique libre :
Nom de la variable : a Valeur attribuée : 2.
- 4. Créer A' tel que $\vec{MA}' = a\vec{MA}$ et B' tel que $\vec{MB}' = b\vec{MB}$.
 - ▶ Point / Point image par / homothétie (centre- rapport) :
Nom du centre : **M** ; Rapport : 2 ;
Points (de départ) : **A** ; Images de ces points : **A'** .
Recommencer pour créer B'.
- 5. Créer le point M' tel que $\vec{MM}' = \vec{MA}' + \vec{MB}'$.
 - ▶ Créer / Vecteur / expression vectorielle :
Expression vectorielle : **vec(M,A') + vec(M,B')** ; Nom du vecteur : **vec(m)**.
 - ▶ Créer / Point / Point image par / translation (vecteur) :
Translation de vecteur : **m** ;
Points (de départ) : **M** ; Images de ces points : **M'** .

Partie 2 : Observation de la figure lorsque M varie.

1. Déplacer M avec la souris et observer.

Tracer les droites (MM') et (AB) pour mieux observer.

▶ Créer / Ligne / Droite(s) / définies par 2 points :

Nom des droites : **MM' AB** (*Ecrire sans parenthèses, seulement séparer par un espace*)

On semble entrevoir un point fixe G, intersection des droites (MM') et (AB) .

2. Position de G sur (MM')

2.1 Nous allons chercher l'abscisse m' de M' sur la droite (MG) repérée par (M, \vec{MG})

► Créer / Numérique / Calcul géométrique / Abscisse d'un point sur une droite

Nom du point : **M'**

Nom de la droite repérée ou 2 points : **M G**

Nom de l'abscisse : **m'**

Création d'un affichage : variable m'

► Créer / Affichage / Variable numérique déjà définie :

Nom de la variable à afficher : **m'** Nombre de décimales (0 à 6) : **0**

Quelle relation vectorielle trouve-t-on entre \vec{MM}' et \vec{MG} ?

Quelle est la position de M' ? On va afficher les valeurs de a et b

► Créer / Affichage / Variable numérique déjà définie :

Nom de la variable à afficher : **a** Nombre de décimales (0 à 6) : **0**

Recommencer pour b

2.2 Que se passe-t-il si l'on change la valeur de a ?

Première conjecture $\vec{MM}' = (a+b)\vec{MG}$ ou $(a+b)\vec{MG} = a\vec{MA} + b\vec{MB}$.

3. Position de G sur (AB)

3.1 Nous allons chercher l'abscisse g de G sur la droite (AB) repérée par (A, \vec{AB})

► Créer / Numérique / Calcul géométrique / Abscisse d'un point sur une droite

Nom du point : **G**

Nom de la droite repérée ou 2 points : **A B**

Nom de l'abscisse : **g**

Création d'un affichage : variable g

► Créer / Affichage / Variable numérique déjà définie :

Nom de la variable à afficher : **g** Nombre de décimales (0 à 6) : **0**

Remarque : On n'observe rien

3.2 Nous allons chercher l'abscisse g de G sur la droite (AB) repérée par (A, \vec{A}) avec $\vec{A} = \frac{1}{a+b}\vec{AB}$

► Créer / droite(s) / munie d'un repère :

Droite passant par : **A** Vecteur : **$(1/(a+b)) * \text{vect}(A,B)$**

Pas de graduation : **1** Nom de la droite : **d'**

Modification de l'abscisse de G



Nom de l'objet : **g** On change simplement le nom de la droite : **d'**

3.3 En pilotant a au clavier, observer ce qui se passe sur la droite (AB)

$\vec{AG} = b\vec{A}$ $\vec{GB} = a\vec{A}$

Deuxième conjecture : $a\vec{GA} + b\vec{GB} = \vec{A}$.

Partie 3 : Etude du cas $a = 2$ et $b = -2$.

Complément : Problèmes posés par la figure lorsque les deux coefficients sont négatifs.